

BMH1002T22A2A

servomotor BMH - 6 Nm - 6000 rpm - hladká hřídel - bez brzdy - IP65/IP67



Hlavní parametry

Typ produktu nebo součásti	Servomotor
Označení přístroje	BMH
Maximální mechanická rychlost	6000 ot./min
Klidový krouticí moment	6 N.m pro LXM32.D30M2 10 A při 115 V jednofázové 6 N.m pro LXM32.D30M2 10 A při 230 V jednofázové
Maximální klidový moment	10,3 N.m pro LXM32.D30M2 10 A při 115 V jednofázové 18,4 N.m pro LXM32.D30M2 10 A při 230 V jednofázové
Jm. výstupní výkon	750 W pro LXM32.D30M2 10 A při 115 V jednofázové 1450 W pro LXM32.D30M2 10 A při 230 V jednofázové
Jmenovitý krouticí moment	4,6 N.m pro LXM32.D30M2 10 A při 230 V jednofázové 3,5 N.m pro LXM32.D30M2 10 A při 115 V jednofázové
Jmenovité otáčky	2000 ot/min pro LXM32.D30M2 10 A při 115 V jednofázové 3000 ot/min pro LXM32.D30M2 10 A při 230 V jednofázové
Kompatibilita	LXM32.D30M2 při 115 V jednofázové LXM32.D30M2 při 230 V jednofázové
Provedení hřídele	Hladká hřídel
Stupeň krytí IP	IP65 (standardní) IP67 (s příslušným provedením pro zvýšení krytí)
Rozlišení enkodéru	131072 poloh na otáčku x 4096 otáček
Parkovací brzda	Ne
Montážní držák	Mezinárodní standardní příruba
Elektrické připojení	Otočné pravouhlé konektory

Doplňěk

Kompatibilní řada	Lexium 32
[Us] jmenovité napájecí napětí	240 V
Počet fází v síti	Trojfázové
Trvalý mezní proud	8,65 A
Trvalý výkon	2,39 W
Maximální proud Irms	15 A pro LXM32.D30M2 při 115 V 30 A pro LXM32.D30M2 při 230 V
Maximální trvalý proud	30,24 A
Druhý konec hřídele	Bez druhého konce hřídele
Průměr hřídele	19 mm
Délka hřídele	40 mm
Typ enkodéru	Víceotáčkový SinCos Hiperface
Osová výška motoru	100 mm
Délka motoru	2
Konst. točivého momentu	0,72 N.m/A při 120 °C
Zpětná emf konstanta	46,2 V/k(ot/min) při 120 °C
Počet pólů motoru	10

Informace uvedené v této dokumentaci obsahují obecné popisy a technické parametry výrobků. Tato dokumentace nenahrazuje vyhodnocení vhodnosti nebo spolehlivosti výrobku v uživatelské aplikaci a nesmí tak být využívána. Uživatel nebo systémový integrátor nese odpovědnost za provedení odpovídajících a úplných analýz, hodnocení a testování produktů s ohledem na konkrétní aplikaci nebo použití. Schneider Electric Industries SAS ani její dceřinné firmy či pobočky nenesou odpovědnost za nesprávné použití zde obsažených informací.

Moment setrvačnosti motoru	6,28 kg.cm ²
Odpor statoru	0,54 Ohm při 20 °C
Indukčnost statoru	2,7 mH při 20 °C
El. časová konstanta statoru	5 ms při 20 °C
Max. radiální síla Fr	620 N při 4000 ot./min 690 N při 3000 ot./min 790 N při 2000 ot./min 990 N při 1000 ot./min 580 N při 5000 ot./min
Max. axiální síla Fa	0,2 x Fr
Typ chlazení	Přirozené proudění
Délka	160,6 mm
Průměr centrovacího kroužku	95 mm
Hloubka středního kroužku	3,5 mm
Počet montážních otvorů	4
Montážní otvor o průměru	9 mm
Průměr kruhu mont. otvorů	115 mm
Hmotnost přístroje	4,92 kg

Životní prostředí

Nabídka udržitelnosti

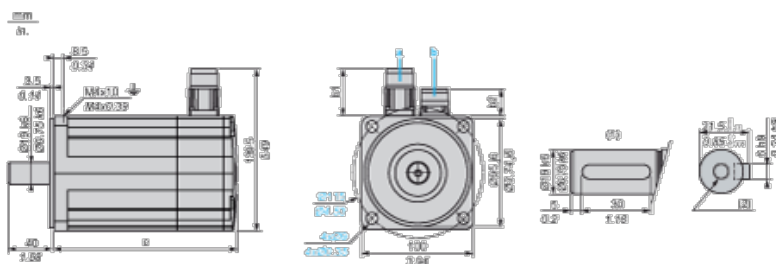
udržitelný stav nabídky	Výrobek Green Premium
RoHS	Vyhovuje - od 0936 - Schneider Electric prohlášení o shodě
REACH	Odkaz neobsahuje SVHC nad mezní hodnotou
dokument o ekologickém profilu	Dostupný
instrukce o ukončení životnosti výrobku	Standardní recyklaci výrobku

Contractual warranty

Záruční lhůta	18 měsíců
---------------	-----------

Servo Motors Dimensions

Example with Straight Connectors



- a: Power supply for servo motor brake
- b: Power supply for servo motor encoder
- (1) Shaft end, keyed slot (optional)
- (2) For screw M6 x 21 mm/M6 x 0.83 in.

Dimensions in mm

Straight connectors		Rotatable angled connectors		c (without brake)	c (with brake)
b1	b2	b1	b2		
39.5	25.5	39.5	39.5	160	202

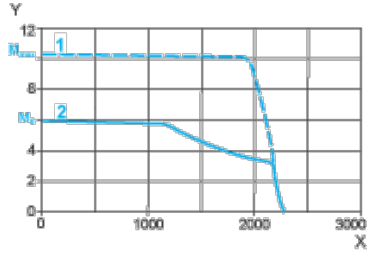
Dimensions in in.

Straight connectors		Rotatable angled connectors		c (without brake)	c (with brake)
b1	b2	b1	b2		

115 V Single-Phase Supply Voltage

Torque/Speed Curves

Servo motor with LXM32•D30M2 servo drive

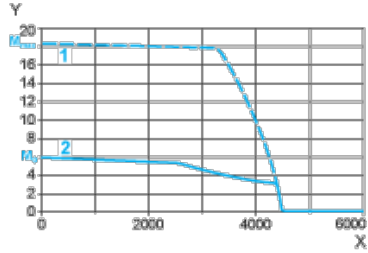


- X Speed in rpm
- Y Torque in Nm
- 1 Peak torque
- 2 Continuous torque

230 V Single-Phase Supply Voltage

Torque/Speed Curves

Servo motor with LXM32•D30M2 servo drive



- X Speed in rpm
- Y Torque in Nm
- 1 Peak torque
- 2 Continuous torque