

BMH1001T11A1A

servomotor BMH - 3.4 Nm - 6000 rpm - hřídel s perem - bez brzdy - IP54



Hlavní parametry

Typ produktu nebo součásti	Servomotor
Označení přístroje	BMH
Maximální mechanická rychlost	6000 ot./min
Klidový krouticí moment	3,4 N.m pro LXM32.D30M2 10 A při 115 V jednofázové 3,4 N.m pro LXM32.D18M2 6 A při 230 V jednofázové
Maximální klidový moment	10,2 N.m pro LXM32.D18M2 6 A při 230 V jednofázové 8,9 N.m pro LXM32.D30M2 10 A při 115 V jednofázové
Jm. výstupní výkon	900 W pro LXM32.D18M2 6 A při 230 V jednofázové 700 W pro LXM32.D30M2 10 A při 115 V jednofázové
Jmenovitý krouticí moment	3,3 N.m pro LXM32.D30M2 10 A při 115 V jednofázové 2,8 N.m pro LXM32.D18M2 6 A při 230 V jednofázové
Jmenovité otáčky	2000 ot/min pro LXM32.D30M2 10 A při 115 V jednofázové 3000 ot/min pro LXM32.D18M2 6 A při 230 V jednofázové
Kompatibilita	LXM32.D30M2 při 115 V jednofázové LXM32.D18M2 při 230 V jednofázové
Provedení hřídele	S perem a drážkou
Stupeň krytí IP	IP54 (standardní)
Rozlišení enkodéru	131072 poloh na otáčku
Parkovací brzda	Ne
Montážní držák	Mezinárodní standardní příruba
Elektrické připojení	Přímé konektory

Doplněk

Kompatibilní řada	Lexium 32
[Us] jmenovité napájecí napětí	240 V
Počet fází v síti	Trojfázové
Trvalý mezní proud	5,11 A
Trvalý výkon	1,74 W
Maximální proud Irms	15 A pro LXM32.D30M2 19,4 A pro LXM32.D18M2
Maximální trvalý proud	19,38 A
Druhý konec hřídele	Bez druhého konce hřídele
Průměr hřídele	19 mm
Délka hřídele	40 mm
Šířka klíče	30 mm
Typ enkodéru	Jednotáčkový SinCos Hiperface
Osová výška motoru	100 mm
Délka motoru	1
Konst. točivého momentu	0,67 N.m/A při 120 °C
Zpětná emf konstanta	43,3 V/(ot/min) při 120 °C

Informace uvedené v této dokumentaci obsahují obecné popisy a technické parametry výrobků. Tato dokumentace nenahrazuje vyhodnocení vhodnosti nebo spolehlivosti výrobku v uživatelské aplikaci a nesmí tak být využívána. Uživatel nebo systémový integrátor nese odpovědnost za provedení odpovídajících a úplných analýz, hodnocení a testování produktů s ohledem na konkrétní aplikaci nebo použití. Schneider Electric Industries SAS ani její dceřinné firmy či pobočky nenesou odpovědnost za nesprávné použití zde obsažených informací.

Počet pólů motoru	10
Moment setrvačnosti motoru	3,19 kg.cm ²
Odpor statoru	1,19 Ohm při 20 °C
Indukčnost statoru	5,3 mH při 20 °C
El. časová konstanta statoru	4,5 ms při 20 °C
Max. radiální síla Fr	530 N při 5000 ot./min 570 N při 4000 ot./min 630 N při 3000 ot./min 720 N při 2000 ot./min 900 N při 1000 ot./min
Max. axiální síla Fa	0,2 x Fr
Typ chlazení	Přirozené proudění
Délka	128,6 mm
Průměr centrovacího kroužku	95 mm
Hloubka středního kroužku	3,5 mm
Počet montážních otvorů	4
Montážní otvor o průměru	9 mm
Průměr kruhu mont. otvorů	115 mm
Hmotnost přístroje	3,34 kg

Životní prostředí

Nabídka udržitelnosti

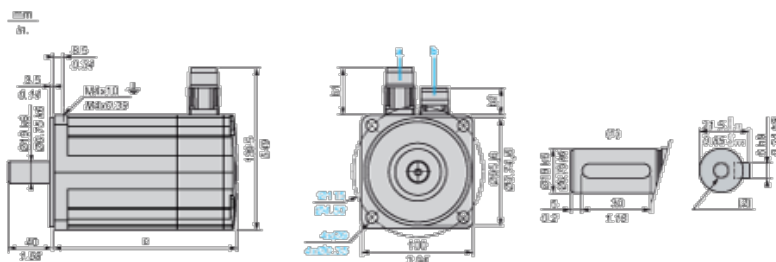
udržitelný stav nabídky	Výrobek Green Premium
RoHS	Vyhovuje - od 0936 - Schneider Electric prohlášení o shodě
REACH	Odkaz neobsahuje SVHC nad mezní hodnotou
dokument o ekologickém profilu	Dostupný
instrukce o ukončení životnosti výrobku	Standardní recyklaci výrobku

Contractual warranty

Záruční lhůta	18 měsíců
---------------	-----------

Servo Motors Dimensions

Example with Straight Connectors



- a: Power supply for servo motor brake
- b: Power supply for servo motor encoder
- (1) Shaft end, keyed slot (optional)
- (2) For screw M6 x 21 mm/M6 x 0.83 in.

Dimensions in mm

Straight connectors		Rotatable angled connectors		c (without brake)	c (with brake)
b1	b2	b1	b2		
39.5	25.5	39.5	39.5	128	170

Dimensions in in.

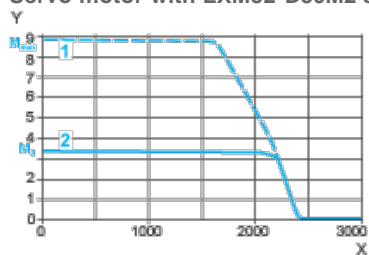
Straight connectors		Rotatable angled connectors		c (without brake)	c (with brake)
b1	b2	b1	b2		

1.55	1.00	1.55	1.55	5.03	6.69
------	------	------	------	------	------

115 V Single-Phase Supply Voltage

Torque/Speed Curves

Servo motor with LXM32•D30M2 servo drive

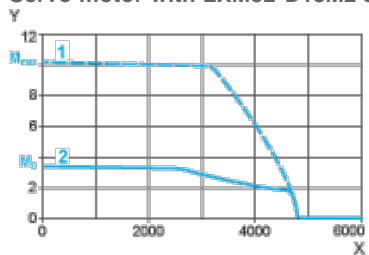


- X Speed in rpm
- Y Torque in Nm
- 1 Peak torque
- 2 Continuous torque

230 V Single-Phase Supply Voltage

Torque/Speed Curves

Servo motor with LXM32•D18M2 servo drive



- X Speed in rpm
- Y Torque in Nm
- 1 Peak torque
- 2 Continuous torque